

МИНИСТЕРСТВО НАУКИ И ВЫСШЕГО ОБРАЗОВАНИЯ
РОССИЙСКОЙ ФЕДЕРАЦИИ
ФЕДЕРАЛЬНОЕ ГОСУДАРСТВЕННОЕ БЮДЖЕТНОЕ ОБРАЗОВАТЕЛЬНОЕ
УЧРЕЖДЕНИЕ ВЫСШЕГО ОБРАЗОВАНИЯ
«ЛУГАНСКИЙ ГОСУДАРСТВЕННЫЙ УНИВЕРСИТЕТ
ИМЕНИ ВЛАДИМИРА ДАЛЯ»

Институт технологий и инженерной механики
Кафедра «Технология машиностроения и инженерный консалтинг»



УТВЕРЖДАЮ

Директор института технологий
и инженерной механики

Могильная Могильная Е.П.

«25» 02 2025 г.

**ФОНД ОЦЕНОЧНЫХ СРЕДСТВ
по учебной дисциплине**

«Теоретическая механика»

23.05.01 Наземные транспортно-технологические средства

Автомобильная техника в транспортных технологиях

Разработчик:

старший преподаватель

Кузнецова

Кузнецова М.Н.

ФОС рассмотрен и одобрен на заседании кафедры технологии машиностроения
и инженерного консалтинга

от « 25 » февраля 2025 г., протокол № 7

Заведующий кафедрой

технологии машиностроения

и инженерного консалтинга

Ясуник

Ясуник С.Н.

Луганск 2025 г.

**Комплект оценочных материалов по дисциплине
«Теоретическая механика»**

Задания закрытого типа

Задания закрытого типа на выбор правильного ответа

Выберите один правильный ответ

1. Проекция силы на ось — это:

А) Алгебраическая величина, равная произведению силы на угол между силой и осью;

Б) Вектор, заключенный между проекциями начала и конца вектора силы на ось;

В) Алгебраическая величина, равная произведению модуля силы на косинус угла между вектором силы и положительным направлением оси;

Г) Вектор, заключенный между проекциями начала и конца вектора силы на плоскость

Правильный ответ: В

Компетенции (индикаторы): ОКП-1

2. Плечом силы относительно центра называется

А) Отрезок, соединяющий центр и силу

Б) Отрезок, соединяющий центр и середину вектора силы

В) Кратчайшее расстояние от центра до линии действия силы

Г) Отрезок, соединяющий начало и конец вектора силы

Правильный ответ: В

Компетенции (индикаторы): ОКП-1

3. Какие способы задания движения применяются в кинематике точки

А) Только векторный способ

Б) Только координатный способ

В) Векторный и графический способы

Г) Векторный, координатный и естественный способы задания движения

Правильный ответ: Г

Компетенции (индикаторы): ОКП-1

4. Точка плоской фигуры, скорость которой в данный момент времени равна нулю, называется

А) центром вращений

Б) центром масс системы

В) мгновенным центром

Г) мгновенным центром скоростей

Правильный ответ: Г

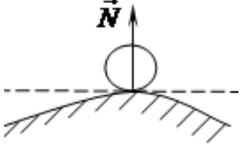
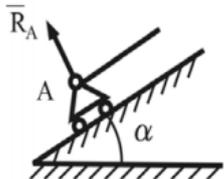
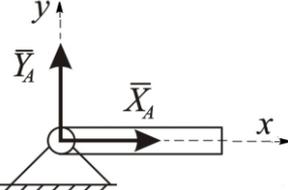
Компетенции (индикаторы): ОКП-1

Задания закрытого типа на установление соответствия

Установите правильное соответствие.

Каждому элементу левого столбца соответствует только один элемент правого столбца.

1. Установите соответствие между изображением и типом связи

| | | |
|----|--|--|
| 1) |  | А) Шарнирно-подвижная (скользящая) опора |
| 2) |  | Б) Шарнирно-неподвижная опора |
| 3) |  | В) Гладкая поверхность |

Правильный ответ:

| | | |
|---|---|---|
| 1 | 2 | 3 |
| В | А | Б |

Компетенции (индикаторы): ОКП-1

2. Установите соответствие между видом движения твердого тела и формулой для определения скорости точки этого тела

| | | | |
|----|-----------------------------|----|---------------------------|
| 1) | Поступательное движение | А) | $v_B = v_A + v_{BA}$ |
| 2) | Вращательное движение | Б) | $v_A = v = \frac{ds}{dt}$ |
| 3) | Плоскопараллельное движение | В) | $v_A = \omega \cdot R$ |

Правильный ответ:

| | | |
|---|---|---|
| 1 | 2 | 3 |
| Б | В | А |

Компетенции (индикаторы): ОКП-1

3. Установите соответствие между определением и понятием

| | | | | |
|----|----------------------------------|----|--------------|----------|
| 1) | Движение тела, при котором любая | А) | вращательное | движение |
|----|----------------------------------|----|--------------|----------|

| | | | |
|----|--|----|-----------------------------|
| | прямая, соединяющая две точки тела, движется параллельно самой себе | | вокруг неподвижной оси |
| 2) | Движение тела, при котором какие-либо две его точки остаются неподвижными во всё время движения | Б) | плоскопараллельное движение |
| 3) | Движение твердого тела, при котором все его точки движутся параллельно некоторой неподвижной плоскости | В) | поступательное движение |

Правильный ответ:

| | | |
|---|---|---|
| 1 | 2 | 3 |
| В | А | Б |

Компетенции (индикаторы): ОКП-1

4. Установите соответствие между работами сил и формулами, по которым они определяются

| | | | |
|----|-----------------------|----|--|
| 1) | работа силы тяжести | А) | $A = mg(z_1 - z_2)$ |
| 2) | работа силы трения | Б) | $A = \frac{c}{2}(\lambda_1^2 - \lambda_0^2)$ |
| 3) | работа силы упругости | В) | $A = -F_{mp}s$ |

Правильный ответ:

| | | |
|---|---|---|
| 1 | 2 | 3 |
| А | В | Б |

Компетенции (индикаторы): ОКП-1

Задания закрытого типа на установление правильной последовательности

Установите правильную последовательность.

1. Запишите правильную последовательность изучения разделов в теоретической механике

- А) Динамика
- Б) Статика
- В) Кинематика

Правильный ответ: Б, В, А

Компетенции (индикаторы): ОКП-1

2. Решение задач статики на равновесие произвольной плоской системы сил выполняется в следующей последовательности

- А) Выбор тела (или тел), равновесие которого должно быть рассмотрено
- Б) Составление условий равновесия
- В) Изображение действующих сил

Г) Определение искомых величин, проверка правильности решения и исследование полученных результатов

Правильный ответ: А, В, Б, Г

Компетенции (индикаторы): ОКП-1

3. Момент силы F относительно оси Oz определяется в следующей последовательности

А) Построить плоскость π перпендикулярную данной оси Oz

Б) Определить знак момента

В) Построить проекцию силы F_π на плоскость π

Г) Вычислить момент проекции F_π относительно точки O – точки пересечения оси Oz с плоскостью π .

Правильный ответ: А, В, Г, Б

Компетенции (индикаторы): ОКП-1

4. При решении задач на сложное движение точки следует придерживаться следующих этапов

А) Выделить точку, совершающую сложное движение

Б) Выбрать неподвижную и подвижную системы координат, и выявить переносное, относительное, абсолютное движения точки

В) Записать теорему Кориолиса о сложении ускорений и определить составляющие абсолютного ускорения.

Г) Вычислить переносную, относительную и абсолютные скорости точки

Правильный ответ: А, Б, Г, В

Компетенции (индикаторы): ОКП-1

Задания открытого типа

Задания открытого типа на дополнение

Напишите пропущенное слово (словосочетание).

1. Величина, являющаяся основной мерой механического взаимодействия материальных тел называется _____

Правильный ответ: силой / сила

Компетенции (индикаторы): ОКП-1

2. Раздел механики, в котором изучаются геометрические свойства движения тел без учета их инертности (массы) и действующих на них сил называется _____

Правильный ответ: кинематика / кинематикой

Компетенции (индикаторы): ОКП-1

3. «Уравнения: $x = f_1(t)$, $y = f_2(t)$, $z = f_3(t)$ используются при _____ способе задания движения точки»

Правильный ответ: координатном / координатный
Компетенции (индикаторы): ОКП-1

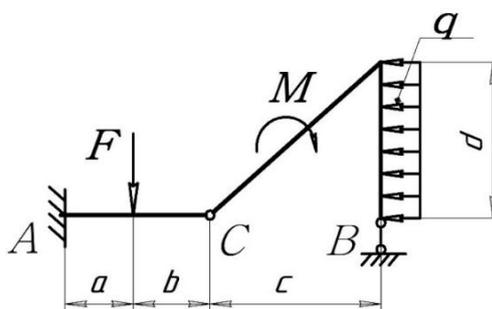
4. Сила, приложенная к материальной точке, равна произведению массы на ускорение, вызываемое этой силой. Данное утверждение представляет собой _____ закон динамики

Правильный ответ: 2-й / второй / основной
Компетенции (индикаторы): ОКП-1

Задания открытого типа с кратким свободным ответом

Дайте ответ на вопрос

1. Тип связи в точке А:

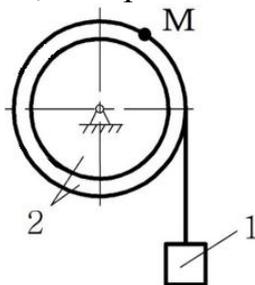


Правильный ответ: заделка / жесткая заделка / защемление
Компетенции (индикаторы): ОКП-1

2. Какой знак имеет момент силы относительно точки, если сила стремится повернуть тело вокруг точки по часовой стрелке

Правильный ответ: минус / - / отрицательный
Компетенции (индикаторы):

3. Как называется движение, совершаемое телом 2



Правильный ответ: вращательное / вращательным
Компетенции (индикаторы): ОКП-1

4. Точка плоской фигуры, скорость которой в данный момент времени равна нулю, называется

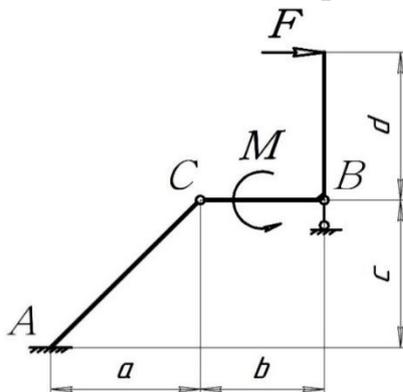
Правильный ответ: мгновенным центром скоростей / мгновенный центр скоростей / МЦС / мцс

Компетенции (индикаторы): ОКП-1

Задания открытого типа с развернутым ответом

Дайте ответ на вопрос

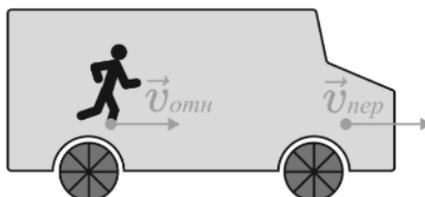
1. Момент силы F относительно точки A равен:



Правильный ответ: $M_A(\vec{F}) = -F(c + d)$

Компетенции (индикаторы): ОКП-1

2. Автобус везёт пассажиров по прямой дороге со скоростью $v_{\text{пер}} = 10$ м/с. Пассажир равномерно идёт по салону автобуса со скоростью $v_{\text{отн}} = 1$ м/с относительно автобуса, двигаясь от задней двери к кабине водителя. Чему равен модуль $v_{\text{абс}}$ скорости пассажира относительно дороги?



Правильный ответ: Так как пассажир идет в том же направлении, что и автобус, то векторы их скоростей складываются, поэтому абсолютная скорость равна $v_{\text{абс}} = v_{\text{пер}} + v_{\text{отн}} = 10 + 1 = 11$ м/с

Компетенции (индикаторы): ОКП-1

3. Закон движения точки M задан уравнением $x = t^3 + 1$ м. Найти скорость v точки M в момент времени $t = 2$ с

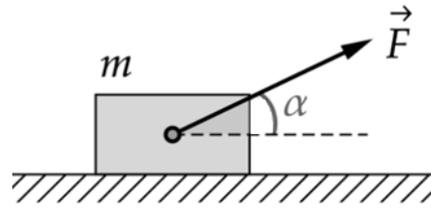
Правильный ответ:

$$\text{Скорость точки } M: v = \frac{dx}{dt} = 3t^2$$

$$\text{В заданный момент времени: } v = 3 \cdot 2^2 = 12 \text{ м/с}^2$$

Компетенции (индикаторы): ОКП-1

4. Брусок двигают с помощью силы F по горизонтальной поверхности, при этом сила $F = 20$ Н и направлена под углом $\alpha = 60^\circ$ к горизонту. Определите работу силы F при перемещении бруска на расстояние $s = 5$ м.



Правильный ответ $A = F \cdot s \cdot \cos\alpha = 20 \cdot 5 \cdot \frac{1}{2} = 50 \text{ Н} \cdot \text{м}$
Компетенции (индикаторы): ОКП-1

Экспертное заключение

Представленный фонд оценочных средств (далее – ФОС) по дисциплине «Теоретическая механика» соответствует требованиям ФГОС ВО.

Предлагаемые формы и средства текущего и промежуточного контроля адекватны целям и задачам реализации основной профессиональной образовательной программы по специальности 23.05.01 Наземные транспортно-технологические средства.

Оценочные средства для текущего контроля успеваемости, промежуточной аттестации по итогам освоения дисциплины представлены в полном объеме.

Виды оценочных средств, включенные в представленный фонд, отвечают основным принципам формирования ФОС.

Разработанный и представленный для экспертизы фонд оценочных средств рекомендуется к использованию в процессе подготовки обучающихся по указанной специальности.

Председатель учебно-методической комиссии
института технологий и инженерной механики

 Ясуник С.Н.

Лист изменений и дополнений

| /п | Виды дополнений и изменений | Дата и номер протокола заседания кафедры (кафедр), на котором были рассмотрены и одобрены изменения и дополнения | Подпись (с расшифровкой) заведующего кафедрой (заведующих кафедрами) |
|-----------|------------------------------------|---|---|
| | | | |
| | | | |
| | | | |
| | | | |